(2) Japanese Patent Application Laid-Open No.2001-316885

"Plating Treatment Apparatus and Method of Plating Treatment"

The following is an extract relevant to the present application.

5

10

. 15

20

For a plating apparatus for forming a plated layer such as copper layer on a substrate to be treated such as a silicon wafer, conventionally, there has been known a plating apparatus using a face down method in which a plating solution is filled in a plating solution vessel having an anode electrode provided in a bottom part, the substrate is turned downward with respect to a plating solution level and is immersed in the plating solution, and a voltage is applied between the substrate and the anode electrode in the same state. Figure 17 shows a vertical section of a typical plating apparatus using the face down method. For example, in the plating apparatus shown in figure 17, a plated layer is formed on a surface to be treated by taking a plating solution in a plating bath 202 which is open-topped, holding the surface to be treated of a substrate W downwardly and horizontally with respect to the plating solution, immersing the substrate W to be treated in the plating solution in said state, and applying a predetermined voltage between the anode and the wafer W. method has an advantage of being able to downsize the treatment apparatus, and is being widely used. In the plating apparatus as shown in figure 17, a lower surface side of the wafer W is made to function as a cathode by bringing an electrical contact which is referred to as a cathode contact in contact with a periphery of the wafer W, and applying a voltage through said cathode contact to a surface to be treated on the lower surface side of the wafer W.

## (19)日本国特許庁(JP)

# (12) 公開特許公報(A)

(11)特許出願公開番号 特開2001-316885 (P2001-316885A)

(43)公開日 平成13年11月16日(2001.11.16)

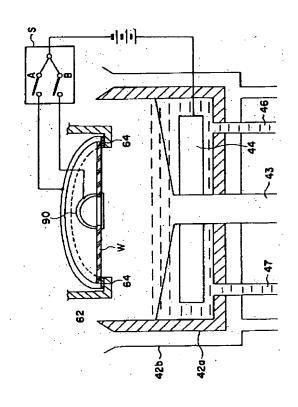
(51) Int.Cl.7		識別記号	FI C25D 17/08			テーマコード(参考)					
C 2 5 D	17/08					R 41			4 K 0 2 4		
	5/08			5/08 7/12 17/00					4M104		
	7/12										
	17/00						7/00				
	17/06			17/06		С					
		審査請	求 未請求	請求項	の数14	曹面	(全	14 頁)	最終頁に続く		
(21)出願番号	<b>}</b>	特願2000-174440(P2000-174440)	(71)世	願人	000219	967					
		•		東京エレクト			・ロン株式会社				
(22)出顧日		平成12年5月8日(2000.5.8)	1	東京都港区赤坂5丁					3番6号		
			(72)発	(72)発明者 大加瀬 亘							
					神奈川	県津久	井郡	城山町町	屋1丁目2番41		
					号 東	京エレ	クトロ	ロン イ	ー・イー株式会		
					社内						
			(72)発	(72)発明者 朴 慶浩							
					山梨県	韭崎市	穂坂I	叮三ッ派	1650 東京エレ		
					クトロ	ン株式	会社	内			
			(74) (7	理人	100077	849					
					弁理士	須山	佐	<del>_</del>			
									最終頁に続く		

## (54) 【発明の名称】 メッキ処理装置及びメッキ処理方法

# (57)【要約】

【課題】 ウエハの面内で厚さが均一なメッキ層を形成 することのできるメッキ処理装置及びメッキ処理方法を 提供する。

【解決手段】 ウェハWにカソード電圧を印加する接点として、ウェハW外周線側に配設されたカソードコンタクト64,64,…の他に、ウェハWの中心で接触するセンターカソード90を配設し、前配カソードコンタクト64,64,…とこのセンターカソード90との間で交互にカソード電圧を印加する。メッキバス42底部に配設された一つのアノード44に対してカソード電圧が高くなる部分が外周線側のカソードコンタクト64,64,…付近になったり、ウェハWの中心部になったりするので、電流の方向が散乱され、全体としてウェハW下面側の電流密度が均一化され、その結果ウェハW全体にわたって均一な厚さのメッキ層が形成される。



【特許請求の範囲】

【請求項1】 処理液を収容する処理液槽と、

前記被処理基板の中心に穿孔された貫通孔を介して前記 被処理基板の裏面側から接触して電圧を印加する電圧印 加手段と、

を具備するメッキ処理装置。

【請求項2】 処理液を収容する処理液槽と、

前記被処理基板の中心に表面側から接触して電圧を印加 する電圧印加手段と、

を具備するメッキ処理装置。

【請求項3】 処理液を収容する処理液槽と、

前配被処理基板の中心に穿孔された貫通孔を介して前配 被処理基板の裏面側から接触して電圧を印加する第1の 電圧印加手段と、

前記被処理基板の外周縁で前記被処理基板に接触して電 圧を印加する第2の電圧印加手段と、

を具備するメッキ処理装置。

【請求項4】 請求項3に記載のメッキ処理装置であって、前記第1の電圧印加手段と、前記第2の電圧印加手段との間で所定時間毎に印加電圧の強弱が交互に変化するように制御する印加電圧制御手段を更に具備することを特徴とするメッキ処理装置。

【請求項5】 請求項3に記載のメッキ処理装置であって、前記第1の電圧印加手段と、前記第2の電圧印加手段との間で片方ずつ電圧を印加するように制御する印加電圧制御手段を更に具備することを特徴とするメッキ処理装置。

【請求項6】 請求項3に記載のメッキ処理装置であって、前配第1の電圧印加手段と、前配第2の電圧印加手段との間で印加電圧を所定の割合で同時に印加するように制御する印加電圧制御手段を更に具備することを特徴とするメッキ処理装置。

【請求項7】 処理液を収容する処理液槽と、

水平に保持した被処理基板を昇降して前配被処理基板内 周側の被処理部を前配処理液に接離するホルダと、

前記被処理基板の中心に表面側から接触して電圧を印加する第1の電圧印加手段と、

前記被処理基板の外周縁で前記被処理基板に接触して電 圧を印加する第2の電圧印加手段と、

を具備するメッキ処理装置。

【請求項8】 請求項7に記載のメッキ処理装置であって、前記第1の電圧印加手段と、前記第2の電圧印加手段との間で所定時間毎に印加電圧の強弱が交互に変化するように制御する印加電圧制御手段を更に具備することを特徴とするメッキ処理装置。

【請求項9】 請求項7に記載のメッキ処理装置であって、前記第1の電圧印加手段と、前記第2の電圧印加手段との間で片方ずつ電圧を印加するように制御する印加電圧制御手段を更に具備することを特徴とするメッキ処理装置。

【請求項10】 請求項7に配載のメッキ処理装置であって、前配第1の電圧印加手段と、前配第2の電圧印加手段との間で印加電圧を所定の割合で同時に印加するように制御する印加電圧制御手段を更に具備することを特徴とするメッキ処理装置。

【請求項11】 液処理槽内に収容した処理液を介して 対向配置された被処理基板及びアノードに電圧を印加す ることにより前配被処理基板にメッキ処理を施すメッキ 処理方法であって、前配被処理基板の中心に電圧を印加 することを特徴とするメッキ処理方法。

【請求項12】 液処理槽内に収容した処理液を介して対向配置された被処理基板及びアノードに電圧を印加することにより前配被処理基板にメッキ処理を施すメッキ処理方法であって、前配被処理基板の中心と外周縁との間で所定時間毎に交互に印可電圧の強弱を変化させることを特徴とするメッキ処理方法。

【請求項13】 液処理槽内に収容した処理液を介して対向配置された被処理基板及びアノードに電圧を印加することにより前記被処理基板に液処理を施すメッキ処理 方法であって、前記被処理基板の中心と外周縁との間で片方ずつ電圧を印加することを特徴とするメッキ処理方法。

【請求項14】 液処理槽内に収容した処理液を介して 対向配置された被処理基板及びアノードに電圧を印加す ることにより前配被処理基板に液処理を施すメッキ処理 方法であって、前配被処理基板の中心と外周線との間で 印加電圧を所定の割合で同時に印加することを特徴とす るメッキ処理方法。

#### 【発明の詳細な説明】

30 【発明の属する技術分野】本発明はウエハ等の被処理基板上にメッキ層を形成するメッキ処理技術に係り、更に詳細には処理液に浸漬した被処理基板に電圧を印加しながらメッキ処理を行なう電解型のメッキ処理装置及びメッキ処理方法に関する。

【従来の技術】従来より、シリコンウエハなどの被処理 基板上に銅層などのメッキ層を形成するメッキ処理装置 として、底部にアノード電極を配設したメッキ液槽内に メッキ液を満たしておき、このメッキ液液面に対して被 処理基板を下向きにして浸漬し、この状態でウエハWと アノードとの間に電圧を印加するフェイスダウン方式の 装置が知られている。図17は典型的なフェイスダウン 型のメッキ処理装置の垂直断面図である。例えば、図1

型のメッキ処理装置の垂直断面図である。例えば、図17に示したメッキ処理装置では、メッキ液を上部が開口した処理液槽202に収容し、このメッキ液に対して被処理基板Wの被処理面を下向きに水平に保持し、この状態で被処理基板Wをメッキ液に浸漬し、アノードとウェハWとの間に所定の電圧を印加して被処理面上にメッキ層を形成する。この方法では、処理装置を小型化できるという利点があり、広く用いられつつある。この図17

50 に示したようなメッキ処理装置では、ウエハWの外周縁

にカソードコンタクトと呼ばれる電気的接点を接触させ、このカソードコンタクトを介してウエハW下面側の被処理面に電圧を印加し、ウエハW下面側をカソードとして機能させる。ところで、ウエハWから製品として形成される半導体素子の歩留まりを向上させる関係上、ウエハW下面側の被処理面に形成するメッキ層の厚さはウエハWの被処理面全体にわたって均一であることが求められる。

【発明が解決しようとする課題】しかし、図17に示したようにウェハW下面側の外周縁で接触するカソードコンタクトを介してウェハWの被処理面に電圧を印加する構造では、カソードコンタクトに近い外周縁側で印加電圧が高く、カソードコンタクトから離れたウェハWの中心付近では印加電圧が低くなる傾向があるため、ウェハWの中心付近ではメッキ層が薄く、ウェハWの外周縁付近に近づくほどメッキ層が厚く形成されやすいため、ウェハWの面内でメッキ層の厚さが不均一になり、半導体素子の歩留まりが低下したり、半導体素子の品質にばらつきが生じ易いという問題がある。本発明は上配従来の問題を解決するためになされたものである。即ち、本発明は、ウェハWの面内で厚さが均一なメッキ層を形成することのできるメッキ処理装置及びメッキ処理方法を提供することを目的とする。

【課題を解決するための手段】請求項1のメッキ処理装 置は、処理液を収容する処理液槽と、水平に保持した被 処理基板を昇降して前記被処理基板内周側の被処理部を 前記処理液に接離するホルダと、前記被処理基板の中心 に穿孔された貫通孔を介して前記被処理基板の裏面側か ら接触して電圧を印加する電圧印加手段と、を具備す る。請求項1のメッキ処理装置では、前配被処理基板の 中心に穿孔された貫通孔を介して前記被処理基板の裏面 側から接触して電圧を印加する電圧印加手段を備えてお り、被処理基板全体にわたって均一に電圧を印加するこ とができるので、被処理基板全体に均一な処理を施すこ とが出来る。請求項2のメッキ処理装置は、処理液を収 容する処理液槽と、水平に保持した被処理基板を昇降し て前記被処理基板内周側の被処理部を前記処理液に接離 するホルダと、前配被処理基板の中心に表面側から接触 して電圧を印加する電圧印加手段と、を具備する。請求 項2のメッキ処理装置では、前記被処理基板の中心に表 面側から接触して電圧を印加する電圧印加手段を備えて おり、被処理基板全体にわたって均一に電圧を印加する ことができるので、被処理基板全体に均一な処理を施す ことが出来る。請求項3のメッキ処理装置は、処理液を 収容する処理液槽と、水平に保持した被処理基板を昇降 して前配被処理基板内周側の被処理部を前配処理液に接 離するホルダと、前配被処理基板の中心に穿孔された貫 通孔を介して前記被処理基板の裏面側から接触して電圧 を印加する第1の電圧印加手段と、前記被処理基板の外 周縁で前記被処理基板の表面側に接触して電圧を印加す る第2の電圧印加手段と、を具備する。請求項3のメッ キ処理装置では、前配被処理基板の中心に穿孔された貫 通孔を介して前配被処理基板の裏面側から接触して電圧

を印加する第1の電圧印加手段を備えており、被処理基 板全体にわたって均一に電圧を印加することができるの で、被処理基板全体に均一な処理を施すことが出来る。 請求項4のメッキ処理装置は、請求項3に記載のメッキ 処理装置において、前記第1の電圧印加手段と、前記第 2の電圧印加手段との間で所定時間毎に印加電圧の強弱

に具備する。請求項4のメッキ処理装置では、請求項3 に記載のメッキ処理装置において、前記第1の電圧印加 手段と、前記第2の電圧印加手段との間で所定時間毎に 印加電圧の強弱が交互に変化するように制御する印加電

10 が交互に変化するように制御する印加電圧制御手段を更

圧制御手段を更に具備しており、被処理基板全体にわたって均一に電圧を印加することができるので、被処理基

板全体に均一な処理を施すことが出来る。請求項5のメッキ処理装置は、請求項3に配載のメッキ処理装置にお

いて、前記第1の電圧印加手段と、前記第2の電圧印加 20 手段との間で片方ずつ電圧を印加するように制御する印

加電圧制御手段を更に具備する。請求項5のメッキ処理 装置では、請求項3に配載のメッキ処理装置において、

前記第1の電圧印加手段と、前記第2の電圧印加手段と の間で片方ずつ電圧を印加するように制御する印加電圧

制御手段を更に具備しており、被処理基板全体にわたっ て均一に電圧を印加することができるので、被処理基板

全体に均一な処理を施すことが出来る。請求項6のメッ キ処理装置は、請求項3に配載のメッキ処理装置におい

て、前記第1の電圧印加手段と、前記第2の電圧印加手

30 段との間で印加電圧を所定の割合で同時に印加するよう に制御する印加電圧制御手段を更に具備する。請求項6

のメッキ処理装置では、請求項3に記載のメッキ処理装置において、前記第1の電圧印加手段と、前記第2の電

圧印加手段との間で印加電圧を所定の割合で同時に印加するように制御する印加電圧制御手段を更に具備してお

り、被処理基板全体にわたって均一に電圧を印加することができるので、被処理基板全体に均一な処理を施すこ

とが出来る。請求項7のメッキ処理装置は、処理液を収容する処理液槽と、水平に保持した被処理基板を昇降し

40 て前記被処理基板内周側の被処理部を前記処理液に接離するホルダと、前配被処理基板の中心に表面側から接触して電圧を印加する第1の電圧印加手段と、前記被処理

基板の外周縁で前記被処理基板の表面側に接触して電圧 を印加する第2の電圧印加手段と、を具備する。請求項

7のメッキ処理装置では、前記被処理基板の中心に表面 側から接触して電圧を印加する第1の電圧印加手段を備 えており、被処理基板全体にわたって均一に電圧を印加

することができるので、被処理基板全体に均一な処理を 施すことが出来る。請求項8のメッキ処理装置は、請求

50 項7に記載のメッキ処理装置において、前記第1の電圧

5 印加手段と、前配第2の電圧印加手段との間で所定時間 毎に印加電圧の強弱が交互に変化するように制御する印 加電圧制御手段を更に具備する。請求項8のメッキ処理 装置では、請求項フに記載のメッキ処理装置において、 前記第1の電圧印加手段と、前記第2の電圧印加手段と の間で所定時間毎に印加電圧の強弱が交互に変化するよ うに制御する印加電圧制御手段を更に具備しており、被 処理基板全体にわたって均一に電圧を印加することがで きるので、被処理基板全体に均一な処理を施すことが出 来る。請求項9のメッキ処理装置は、請求項7に記載の メッキ処理装置において、前配第1の電圧印加手段と、 前配第2の電圧印加手段との間で片方ずつ電圧を印加す るように制御する印加電圧制御手段を更に具備する。請 求項9のメッキ処理装置では、請求項7に記載のメッキ 処理装置において、前配第1の電圧印加手段と、前配第 2の電圧印加手段との間で片方ずつ電圧を印加するよう に制御する印加電圧制御手段を更に具備しており、被処 理基板全体にわたって均一に電圧を印加することができ るので、被処理基板全体に均一な処理を施すことが出来 る。請求項10のメッキ処理装置は、請求項7に配載の メッキ処理装置において、前記第1の電圧印加手段と、 前記第2の電圧印加手段との間で印加電圧を所定の割合 で同時に印加するように制御する印加電圧制御手段を更 に具備する。請求項10のメッキ処理装置では、請求項 7に記載のメッキ処理装置において、前記第1の電圧印 加手段と、前配第2の電圧印加手段との間で印加電圧を 所定の割合で同時に印加するように制御する印加電圧制 御手段を更に具備しており、被処理基板全体にわたって 均一に電圧を印加することができるので、被処理基板全 体に均一な処理を施すことが出来る。請求項11のメッ キ処理方法は、液処理槽内に収容した処理液を介して対 向配置された被処理基板及びアノードに電圧を印加する ことにより前記被処理基板にメッキ処理を施すメッキ処 理方法であって、前記被処理基板の中心に電圧を印加す ることを特徴とする。請求項11のメッキ処理方法で は、液処理槽内に収容した処理液を介して対向配置され た被処理基板及びアノードに電圧を印加することにより 前記被処理基板に液処理を施すメッキ処理方法におい て、前記被処理基板の中心に電圧を印加しており、被処 理基板全体にわたって均一に電圧を印加することができ るので、被処理基板全体に均一な処理を施すことが出来 る。請求項12のメッキ処理方法は、液処理槽内に収容 した処理液を介して対向配置された被処理基板及びアノ 一ドに電圧を印加することにより前記被処理基板に液処 理を施すメッキ処理方法であって、前記被処理基板の中 心と外周縁との間で所定時間毎に交互に印可電圧の強弱 を変化させることを特徴とする。請求項12のメッキ処

理方法では、液処理槽内に収容した処理液を介して対向 配置された被処理基板及びアノードに電圧を印加するこ

とにより前記被処理基板に液処理を施すメッキ処理方法

において、前記被処理基板の中心と外周線との間で所定 時間毎に交互に印可電圧の強弱を変化させており、被処 理基板全体にわたって均一に電圧を印加することができ るので、被処理基板全体に均一な処理を施すことが出来 る。請求項13のメッキ処理方法は、液処理槽内に収容 した処理液を介して対向配置された被処理基板及びアノ 一ドに電圧を印加することにより前記被処理基板に液処 理を施すメッキ処理方法であって、前配被処理基板の中 心と外周縁との間で片方ずつ電圧を印加することを特徴 10 とする。請求項13のメッキ処理方法では、液処理槽内 に収容した処理液を介して対向配置された被処理基板及 びアノードに電圧を印加することにより前配被処理基板 に液処理を施すメッキ処理方法において、前配被処理基 板の中心と外周縁との間で片方ずつ電圧を印加してお り、被処理基板全体にわたって均一に電圧を印加するこ とができるので、被処理基板全体に均一な処理を施すこ とが出来る。請求項14のメッキ処理方法は、液処理槽 内に収容した処理液を介して対向配置された被処理基板 及びアノードに電圧を印加することにより前配被処理基 20 板に液処理を施すメッキ処理方法であって、前配被処理 基板の中心と外周縁との間で印加電圧を所定の割合で同 時に印加することを特徴とする。請求項14のメッキ処 理方法では、液処理槽内に収容した処理液を介して対向 配置された被処理基板及びアノードに電圧を印加するこ とにより前配被処理基板に液処理を施すメッキ処理方法 において、前配被処理基板の中心と外周縁との間で印加 電圧を所定の割合で同時に印加しており、被処理基板全

30 【課題を解決するための手段】 (第1の実施の形態)以 下、本発明の第一の実施の形態に係る銅メッキ用のメッ キ処理システムについて説明する。 図1は本実施形態に 係るメッキ処理システムの斜視図であり、図2は同メッ キ処理システムの平面図であり、図3は同メッキ処理シ ステムの正面図であり、図4は同メッキ処理システムの 側面図である。図1~図4に示したように、このメッキ 処理システム1はウエハWを出し入れしたり運搬するキ ャリアステーション2とウエハWに実際に処理を施すプ ロセスステーション3とから構成されている。キャリア 40 ステーション2はウエハWを収容する載置台21と載置 台21上に載置されたキャリアカセットCにアクセスし てその中に収容されたウェハWを取り出したり、処理が 完了したウェハWを収容したりする第2の搬送手段とし てのサブアーム22とから構成されている。キャリアカ セットC内には複数枚、例えば25枚のウエハWを等間 隔毎に水平に保った状態で垂直方向に収容されるように なっている。載置台21上には図中X方向に例えば4個 のキャリアカセットCが配設されている。サブアーム2 2は図中X方向に配設されたレール上を移動するととも 50 に鉛直方向(2方向)即ち図中紙面に垂直な方向に昇降

体にわたって均一に電圧を印加することができるので、 被処理基板全体に均一な処理を施すことが出来る。

可能かつ水平面内で回転可能な構造を備えており、載置 台21上に載置されたキャリアカセットC内にアクセス して未処理のウエハWをキャリアカセットCから取り出 したり、処理が完了したウエハWをキャリアカセットC 内に収納するようになっている。 またこのサブアーム 2 2は後述するプロセスステーション3との間でも、処理 前後のウエハWを受け渡しするようになっている。プロ セスステーション3は図1~図4に示すように直方体又 は立方体の箱型の外観を備えており、その周囲全体は耐 腐食性の材料、例えば樹脂や表面を樹脂でコーティング した金属板などでできたハウジング31で覆われてい る。プロセスステーション3の内部は図1及び図4に示 すように略立方形或いは直方形の箱型の構成となってお り、内部には処理空間Sが形成されている。処理空間S は図1及び図4に示したように直方体型の処理室であ り、処理空間Sの底部には底板33が取り付けられてい る。処理空間Sには、複数の処理ユニット、例えば4基 のメッキ処理ユニットM1~M4が例えば処理空間室S 内の、次に説明するメインアーム35の周囲にそれぞれ 配設されている。図1及び図2に示すように底板33の ほぼ中央にはウエハを搬送するための第1の搬送手段と してのメインアーム35が配設されている。このメイン アーム35は昇降可能かつ水平面内で回転可能になって おり、更に略水平面内で伸縮可能な上下二本のウエハ保 持部材を備えており、これらのウエハ保持部材を伸縮さ せることによりメインアーム35の周囲に配設された処 理ユニットに対して処理前後のウエハW出し入れできる ようになっている。またメインアーム35は垂直方向に 移動して上側の処理ユニットへも出入りできるようにな っており、下段側の処理ユニットから上段側の処理ユニ ットへウェハWを運んだり、その逆に上側の処理ユニッ トから下段側の処理ユニットへウエハWを運ぶこともで きるようになっている。更にこのメインアーム35は保 持したウェハWを上下反転させる機能を備えており、一 の処理ユニットから他の処理ユニットへウェハWを搬送 する間にウエハWを上下反転できる構造を備えている。 なおこのウエハWを反転できる機能はメインアーム35 に必須の機能ではない。上段側には他の処理ユニット、 例えば第2のメッキ処理装置としての洗浄処理ユニット SRDが例えば2基キャリアステーションに近い側、即 ち前記メッキ処理ユニットM1,M2の上側にそれぞれ 配設されている。このように複数の処理ユニットが上下 方向に多段配置されているので、液処理システムの面積 効率を向上させることが出来る。プロセスステーション 3のハウジング31のうち、キャリアステーション2に 対面する位置に配設されたハウジング31aには、図3 に示すように3つの開閉可能な開口部G1~G3が配設 されている。これらのうちG1は下段側に配設されたメ ッキ処理ユニットM1とM2との間に配設された中継載 置台36の位置に対応する開口部であり、キャリアカセ

ットCからサブアーム22が取り出した未処理のウエハ Wをプロセスステーション3内に搬入する際に用いられ る。搬入の際には開口部G1が開かれ、未処理ウエハW を保持したサブアーム22が処理空間S内にウエハ保持 部材を伸ばしてアクセスし、中継載置台36上にウエハ Wを置く。この中継載置台36にメインアーム35がア クセスし、中継載置台36上に載置されたウエハWを保 持してメッキ処理ユニットM1~M4などの処理ユニッ ト内まで運ぶ。残りの開口部G2及びG3は処理空間S 10 のキャリアステーション2に近い側に配設されたSRD に対応する位置に配設されており、これらの開口部G 2、G3を介してサブアームが処理空間S内にアクセス し、上段側に配設されたSRDに直接アクセスして処理 が完了したウェハWを受け取ることができるようになっ ている。そのためSRDで洗浄されたウエハWが汚れた メインアームに触れて汚染されることが防止される。ま た、処理空間S内には図4中上から下向きのエアフロー が形成されており、システム外から供給された清浄なエ アが処理空間Sの上部から供給され、洗浄処理ユニッ ト、メッキ処理ユニットM1~M4に向けて流下し、処 理空間Sの底部から排気されてシステム外に排出される ようになっている。このように処理空間S内を上から下 に清浄な空気を流すことにより、下段側のメッキ処理ユ ニットM1~M4から上段側の洗浄装置の方には空気が 流れないようになっている。そのため、常に洗浄処理ユ ニット側は清浄な雰囲気に保たれている。更に、メッキ 処理ユニットM1~M4や洗浄処理ユニット等の各処理 ユニット内はシステムの処理空間Sよりも陰圧に維持さ れており、空気の流れは処理空間S側から各処理ユニッ ト内に向って流れ、各処理ユニットからシステム外に排 気される。そのため、処理ユニット側から処理空間S側 に汚れが拡散するのが防止される。図5はメッキ処理ユ ニットM1の垂直断面図である。図5に示すように、こ のメッキ処理ユニットM1では、ユニット全体が密閉構 造のハウジング41で覆われている。このハウジング4 1も樹脂等の耐腐食性の材料で構成されている。ハウジ ング41の内側は概ね上下二段に分かれた構造になって おり、排気路を内蔵したセパレータフ2により、セパレ ―タフ2の上側に位置する第1の処理部Aと、セパレ― タ72の下側に位置する第2の処理部日とに仕切り分け られている。そのため、第2の処理部B側から上側の第 1の処理部A側に汚れが拡散するのが防止される。セパ レータフ2の中央には貫通孔フ4が設けられており、こ の貫通孔74を介して後述するドライバ61に保持され たウェハWが第1の処理部Aと第2の処理部Bとの間を 行き来できるようになっている。処理部Aと処理部Bと の境界にあたる部分のハウジングには開口部とこの開口 部を開閉するゲートパルブフ3が設けられている。この ゲートバルブフ3を閉じるとメッキ処理ユニットM1内 はその外側の処理空間Sとは隔絶された空間となるの

30

で、メッキ処理ユニットM1から外側の処理空間S内へ の汚れの拡散が防止される。またメッキ処理ユニットM 1~M4はそれぞれ別個独立に運転することができ、処 理システムに対してそれぞれが着脱可能に構成されてい る。そのため、一つのメッキ処理ユニットについての保 守管理時など運転できない場合には、他のメッキ処理ユ ニットを代替使用することができ、保守管理が容易に行 なえる。第1の処理部AにはウエハWを略水平に保持し て回転させる基板保持機構としてのドライバ61が配設 されている。このドライバ61はウエハWを保持するホ ルダ62と、このホルダ62ごとウエハWを略水平面内 で回転させるモータ63とから構成されており、モータ 63の外套容器にはドライバ61を支持する支持梁67 が取りつけられている。支持梁67の端はハウジング4 1の内壁に対してガイドレール68を介して昇降可能に 取り付けられている。支持梁6フは更にシリンダ69を 介してハウジング41に取りつけられており、このシリ ンダ69を駆動することによりドライバ61の位置を上 下できるようになっている。具体的には図5に示したよ うに、ドライバ61の位置はウエハWを搬出入するため の搬送位置(I)と、ウェハW下面側の被処理面を洗浄 する洗浄位置(11)後述するスピンドライを行なうた めのスピンドライ位置(IV)、及びウェハWをメッキ 液に浸漬した状態でメッキを行なうメッキ位置(V)の 主に4つの異なる高さの間で上下動させる。ドライバ6 1の内部にはウエハWだけを昇降させる昇降機構(図示 省略)が配設されており、この昇降機構を作動させるこ とにより、ドライバ61の高さを変えずにウェハWの高 さだけをドライバ61内部で変えることができる。この 昇降機構はウエハW下面外周縁部で接触して電圧を印加 するカソードコンタクト64とウェハWとを接離させる ときに作動させるものであり、例えばカソードコンタク ト64を洗浄する際にウエハWを上昇させて接点表面を 露出させ、ノズルから噴射された水により洗浄しやすく する。第2の処理部Bには例えば硫酸銅などの、銅メッ キ用のメッキ液を収容するメッキバス42が配設されて いる。メッキバス42は二重構造になっており、内槽4 2 a の外側に外槽 4 2 b が略同軸的に配設されている。 メッキバス42は前述したドライバ61の真下に配設さ れており、メッキ液で内槽42aを満たしたときにメッ キ液の液面がメッキ位置 (V) で停止させたドライバ6 1に保持されたウェハWよりもメッキ液液面の方が高く なる高さに内槽42aが固定されている。内槽42aの 内部にはメッキ液を底部側から上面に向けて噴出させる 暗出管43が内槽42aの底部略中心から内槽42aの 深さ方向略中間付近まで伸びており、噴出管43の周囲 には電解メッキ処理時にアノードとして機能する電極4 4が配設されている。噴出管43の端部外周と内槽42 aとの間には隔膜45が配設されており、電解メッキ時 に電極44から混入する異物がメッキ液液面に浮上して

(6)

メッキの障害になるのを防止している。内槽42a底部 の中心から偏心した位置にはメッキ液を循環させるため の循環配管46, 47が配設されており、図示しないポ ンプによりメッキ液を循環させ、循環配管47で吸い込 んだメッキ液を循環配管46から供給するようになって いる。外槽42bは内槽42aの外壁面との間にメッキ 液の流れる流路42cを形成している。更に外槽42b の底部には流路42cに流れ込んだメッキ液を内槽42 a内に戻すための配管48が接続されている。この配管 10 48は前配噴出管43とポンプ49を介して繋がってお り、このポンプ49を作動させることにより内槽42a から溢れ出して流路42c、配管48に流れ込んだメッ キ液を再び内槽42a内に戻すと共にウェハW下面側の 被処理面に向けて噴出できるようになっている。次に本 実施形態に係るホルダ62下端部のウエハW保持部分に ついて説明する。図6は本実施形態に係るメッキ処理ユ ニットのホルダ62周辺の垂直断面を部分的に拡大した 図である。図6に示したように、本実施形態に係るメッ キ処理ユニットでは、被処理基板として中心に貫通孔ト 20 が穿孔されたウェハWを用いる。この貫通孔 hを介して ウェハWの裏面、即ちメッキ層を形成しない図中上面側 から電圧印加手段としてのセンターカソード90で電圧 を印加する。このセンターカソード90は、例えば、シ ード層Cが裏面側まで形成されたウエハWの貫通孔hに その裏面側から直接接触するセンターカソードコンタク ト91と、このセンターカソードコンタクト91を付勢 するコイルスプリング92と、このコイルスプリング9 2の下部を支持する円筒型のハウジング93と、このハ ウジング93の開口部側に取り付けられ、前記センター 30 カソードコンタクト91とウェハWとの接点周辺をシー ルする、例えばシリコーンゴムなどの可撓性絶縁材料で できた、お椀型シーラント94とから構成されており、 センターカソードコンタクト91には電気を供給するた めのリード線95が取り付けられている。このリード線 95は後述するようにカソードコンタクト64と同電位 の電圧が印加されるように電源に接続されている。な お、シーラント94の内部空間には空気や不活性ガスな どを供給して正圧をかけられるようにしておき、センタ ーカソードコンタクト91とウエハWとの接点にメッキ 40 液が付着するのを防止することもできる。図7は本実施 形態に係るメッキ処理ユニットのカソード電圧を印加す る電気系統を示す配線図である。図7に示すように、こ のメッキ処理ユニットでは、カソードコンタクト64、 64、…と同じ極性の電圧がセンターカソードコンタク ト91に印加されるようになっており、更にスイッチS を切りかえることにより、カソードコンタクト64,6 4, …とセンターカソードコンタクト91との間で交互 に電圧を印加したり、同時に電圧を印加したり、片方ず つ電圧を印加することができるようになっている。更に 50 このスイッチSを適切なコントローラに置きかえること

により、印加電圧の強さを徐々に変化させることもでき る。次に本実施形態に係るメッキ処理システム全体の処 理プロセスについて説明する。図8はメッキ処理システ ム全体のフローを示すフローチャートである。図8に示 すように、電源を投入してこのメッキ処理システムを立 ち上げ、載置台21上に未処理のウエハWが1ロット、 例えば25枚収容されたキャリアカセットCを図示しな い搬送用ロボットを使って載置すると、サブアーム22 は未処理ウエハWがセットされたことを認識してキャリ アカセットCの前まで移動し、ウエハ保持部22aをキ ャリアカセットC内に差し込んで中に収容されている未 処理のウェハWを取り出し、このウェハWをプロセスス テーション内にある中継載置台36上に一旦載置する。 なお、載置台21の近傍にアライメント調整装置(図示 省略)を配設し、このアライメント調整装置でウエハW の向き(アライメント)を調整してからサブアーム22 や中継載置台36上にウエハWが搬送されるようにして もよい。中継載置台36上に未処理ウエハWが載置され ると、メインアーム35がウエハWの載置を認識して作 動を開始し、中継載置台36のところまでアクセスして 未処理ウエハWを受け取る。未処理ウエハWを受け取っ たメインアーム35は今度は処理空間8の下段側に配設 されたメッキ処理ユニット、例えばメッキ処理ユニット M1にアクセスしてこのメッキ処理ユニットM1内へ未 処理のウエハWを搬入する。以下、メッキ処理ユニット M1内での処理のフローについては図10に沿って説明 する。図9はメッキ処理ユニットM1内で行なわれるメ ッキ処理のフローを図示したフローチャートである。中 継載置台36から未処理のウエハWを受け取ったメイン アーム35はメッキ処理ユニットM1にアクセスする。 即ち、メッキ処理ユニットM1ではゲートパルブ73が 開かれ、未処理ウエハWを保持したままメインアーム3 5が第1の処理部Aに進入して前記搬送位置(I)で特 機しているドライバ61のホルダ62に未処理のウエハ Wを引き渡す(ステップ2(1))。未処理のウエハW をドライバ61のホルダ62にセットし終えたら、ゲー トパルブ73を閉じ、シリンダ69を駆動してドライバ 6 1 をメッキ位置(V)まで下降させる(ステップ2 (2))。この下降操作によりホルダ62に保持された ウエハW下面側の被処理面はメッキバス42内のメッキ 液液面と接触する。このとき、空気の泡がウエハW表面 に付着したままでメッキ処理を行なうとウエハW表面に 形成されるメッキ層が不均一になるので、ウエハWをメ ッキ液液面に接触させた状態でドライバ61のモータ6 3を作動させてウエハWを略水平面内で回転させること によりウェハW表面の泡抜きを行なう(ステップ2 (3))。泡抜きを十分行なったら同じ高さを維持しな がらモータ63の回転速度を下げ、ウエハWとメッキバ ス42内のアノード44との間に電圧を印加してメッキ を開始する(ステップ2(4))。このメッキ処理時に

12 は図フのスイッチSを操作することにより様々なやり方 で電圧を印加することができる。例えば、スイッチSの ナイフスイッチAとBとを交互に断続させることによ り、アノード44からウエハW下面側に向う電流の方向 を変化させることができる。即ち、最初ナイフスイッチ Aのみを投入してカソードコンタクト64にカソード電 圧を印加させると電流はアノード44からウエハWの外 周縁に向う流れが強く流れる。しかる後にナイフスイッ チAを切って、ナイフスイッチBのみを投入するとカソ 10 一ド電流はセンターカソードコンタクト91を介してウ エハWの中心付近に向って流れる。このようにナイフス イッチAと5Bとを交互に断続させることによりアノー ド44からウエハWに向う電流はウエハWの外周縁に向 ったり中心を向ったりを繰り返す。そのため全体として は電流密度はウェハW下面側全体に均一に流れたのと同 じことになり、結果として均一なメッキ層が形成され る。所定時間経過して十分な厚さのメッキ層がウエハW 上に形成されたら、電圧の印加を停止してメッキ層の形 成を停止し、バルブV1を開くと共に汲み出しポンプ5 20 1を作動させてメッキ液をタンク50内に戻し、メッキ バス42内の液面を下降させ(ステップ2(5))、ホ ルダ62を上昇させてウエハWをスピンドライ位置(I V) まで移動させる。この状態でモータ63を作動させ

てウェハWを水平面内で回転させ、スピンドライを実行 する(ステップ2(6))。スピンドライによりメッキ 液がウェハWから大方取り除かれたら、ドライバ61を 前記した洗浄位置(II)まで上昇させる(ステップ2 (7))。次に、この状態でモータ63を駆動してウエ ハWを回転させながらノズル70,62から純水をウエ 30 ハW下面に向けて噴出してウエハW下面を洗浄する(ス テップ2 (8))。ウエハW下面の洗浄が終了したら、 ドライバ61の高さはそのまま保ち、図示しない昇降機 構によりドライバ61内のウエハWだけを僅かに上昇さ せてノズル70,70から噴出する純水がちょうどウエ ハW下面と保持部との接点であり、電気的に接続するカ ソードコンタクト64に当たる高さまで上昇させる。こ の状態でノズルフロ、フロから純水を噴出させて前記カ ソードコンタクト表面を洗浄する(ステップ2 (9))。 カソードコンタクト64の洗浄が完了した

ら再びウェハWがこのカソードコンタクト64と当接す る高さまで下降させ(ステップ2(10))、モータ6 3を作動させてスピンドライを行なって水分を取り除く (ステップ2(11))。スピンドライが完了したら、 ドライバ61を搬送位置(I)まで上昇させ(ステップ 2 (12))、この位置で維持しながらゲートパルブフ 3を開いてメインアーム35を進入させ、メッキ処理ユ ニットM1での処理が完了したウエハWを搬出する(ス テップ2 (13))。メッキ処理ユニットM1でのメッ キ処理工程が完了したら、後続の処理を行なう処理ユニ 50 ットヘウエハWを搬送する。例えば前記メッキ処理ユニ

ットM1とは組成の異なるメッキ液を用いる他のメッキ 処理ユニットM2~M4で更に別のメッキ処理を行なう 場合には当該メッキ処理ユニットM2~M4内へ搬入し て前記と同様にして追加の後続のメッキ処理を行なう。 メッキ処理ユニットM1から後続の他の処理ユニット、 例えばメッキ処理ユニットM2~M4や、第2の処理装 置としての洗浄処理ユニット等へ搬送する間に、必要に 応じてウェハWをメインアーム35で保持したまま上下 反転させる。例えばメッキ処理ユニットM1でウエハW の下面側にメッキ層を形成した後、洗浄処理ユニットで メッキ層を形成した面を上側にして洗浄する場合等であ る。このようにウエハWの搬送時にメインアーム35上 でウエハWを上下反転できるので、処理の工程に無駄が なく、速やかにウエハWの搬送と上下反転とを同時に行 なうことができる。一連のメッキ処理工程が完了した ら、最後のメッキ処理ユニットM1~M4内へメインア **一ム35がアクセスしてメッキ処理の完了したウェハW** を取り出す。しかる後にメインアーム35はウエハWを 保持したままその保持部35aを処理空間Sの上部へ移 動させ、メッキ処理ユニットM1~M4の上段側に配設 されている洗浄処理ユニット170内に搬入する。この とき、処理空間S内には図中上方から下方に向けてクリ ーンエアが流下するダウンフローが形成されているの で、下段側のメッキ処理ユニットM1~M4の方から上 段側の洗浄処理ユニット170側へ空気が流れることは ない。そのため、処理空間S内の洗浄処理ユニット17 O 近傍の雰囲気は常にメッキ処理ユニットM1~M4近 傍の雰囲気より清浄に保たれる。洗浄処理ユニット17 Oによる洗浄処理が完了したら、後続の処理、例えば第 3の処理としてのアニーリング処理を行なう。このアニ --リング処理はいわゆる熱盤上にウェハWを所定時間載 置することにより行う。アニーリングが完了したら、再 びメインアーム35が処理後のウエハWを受け取り、中 継載置部36を経由して、或いは洗浄処理ユニット17 0内を経由してメインアーム35からサブアーム22へ 引き渡される。サブアーム22に引き渡された処理後の ウエハWは前配と逆の径路を通ってキャリアカセットC 内に収容され、一連の処理が完了する。以上説明したよ うに、本実施形態に係るメッキ処理ユニットでは、カソ ードコンタクト64の他に、カソード電圧をウエハWの 衷心に印加するためのセンターカソード90を備えてい るので、前記カソードコンタクト64と組み合わせて使 用することにより、アノード44からウエハWに流れる 電流の方向を制御することが出来る。この電流の流れを 制御することにより、全体としてアノード44からウエ ハW下面全体にわたって均一に電流を流すことができる ので、銅イオンの流れをもそれに伴ってウェハW下面全 体に行き渡らせることが出来る。その結果としてウエハ W下面全体にわたって均一な厚さのメッキ層を形成する

ことができる。なお、本発明は上記実施形態に限定され

ない。例えば上記実施形態ではシリコンウエハを例にし

て説明したが、LCD用ガラス基板についても適用でき ることは言うまでもない。

(第2の実施の形態)以下、本発明の第2の実施形態に ついて説明する。以下の実施の形態について、先行する 実施の形態と重複する内容については説明を省略するこ とがある。図10は本発明の第2の実施形態に係るセン ターカソード90の垂直断面図である。図10に示した ように、本実施の形態に係るセンターカソード90で 10 は、ウェハWの下面側のシード層Cに直接センターカソ ードコンタクト91が接触する構成とした。即ち、この センターカソード90では可撓性導電性材料で形成さ れ、断面がアルファベットの「T」字型のセンターカソ ードコンタクト91を上下さかさまにした状態で保持 し、途中にお椀型のシーラント94を貫通した形状を備 えている。このセンターカソード90を用いる場合に は、ウェハWの被処理面側にシード層Cが形成されたウ エハWを用意し、このウエハWの中心に貫通孔 h を穿孔 したものを用いる。図10の小円Aに示したように、ウ 20 エハWの裏面側から貫通孔hにセンターカソードコンタ クト91の頭の部分を押し当てる。センターカソードコ ンタクト91は導電性可挠性材料からできているので、 貫通孔hを通過する際に頭の部分は折り曲げられて半径 方向の寸法が縮む。更に押し込んでゆくと小円Bに示し たように、頭の部分が貫通孔りを通過し、再び頭の部分 が膨らんで端の部分がウェハW下面側のシード層Cと接 触する。一方、ウエハWの裏面側ではお椀型のシーラン ト94が撓んでその下端部がウエハW裏面側の表面に押 圧され、ウェハWとの接触部分でシールする。本実施形 30 態に係るセンターカソード90では、ウエハWの被処理 面側でセンターカソードコンタクト91が接触するの で、ウエハWの中心に貫通孔hを穿孔するのみでよく、 裏面側にまでシード層Cを形成する必要がないという特

(第3の実施の形態) 本実施形態に係るメッキ処理ユニ ットでは、ウェハWの被処理面の中心にセンターカソー ド90をウエハWの被処理面側から接触させる構造を採 用した。図11は本実施形態に係るメッキ処理装置の概 略構成図であり、図12は本実施形態に係るセンターカ ソード90の垂直断面図であり、図13は本実施形態に 40 係るホルダ62の垂直断面図であり、図14は本実施形 態に係るホルダ62の斜視図である。図11に示したよ うに、本実施形態に係るメッキ処理ユニットでは、ウエ ハW下面側の被処理面側からセンターカソード90を接 触させる構造を採用している。図12に示したように、 本実施形態に係るセンターカソード90では、シリコー ンラバーなどの比較的柔らかい絶縁性樹脂でできたカッ プ状のシーラントを兼ねるハウジング90の中に金属な どの導電性材料でできたセンターカソードコンタクト9 1が、付勢のための弾性材例えばスプリング92を介し

有の効果が得られる。

て出没可能に収容されており、センターカソードコンタ クト91には電源と接続するためのリード線(図示省 略) が接続されている。このハウジングの側壁部分は中 空構造になっており、外部からガス供給路93aを介し てハウジング内の空間93bに供給された窒素ガスは、 ハウジング側壁開口側端部に設けられたシール部93c を経て側壁内の空間93dへ流れ込み、最終的にはガス 排出路93eを経てセンターカソードコンタクト90の 外へ排出されるようになっている。この窒素ガスなどの 気体により、ハウジング内の空間93bは陽圧に維持さ れており、メッキ液が内部に侵入しないようになってい る。このセンターカソードコンタクト90を用いる例と して図13に示したようなホルダ62を用いる方法が挙 げられる。図13に示した状態を斜視図として示したの が図14である。図14に示したように、本実施形態の センターカソード90はウェハWの下面側から上向きに ウェハW下面側に接触するようになっており、このセン ターカソード90は円形及び星型のフレーム62aによ りホルダ62に固定されている。本実施形態に係るメッ キ処理ユニットでは、ウエハWの下面側からウエハWの 中心に接触するセンターカソード90を採用しているの で、ウェハWに貫通孔トを穿孔する必要がなく、ウェハ Wから製造される半導体素子の歩留まりを向上させるこ とができる。更に、本実施の形態では、センターカソー ド90を支持する円形及び星型のフレーム62aがホル ダ62と共に回転するので、このフレーム62aがメッ キ液の攪拌羽根として機能するため、メッキ液が均一に なりやすく、メッキ層の均一化に寄与する。

(第4の実施の形態) 図15は本実施形態に係るメッキ 処理ユニットにおけるカソードとウェハWとの接点とを 図示した概略構成図である。本実施形態では、ウエハW の被処理面を複数の領域、例えば4つの領域A1~A4 に分割し、A1~A4の各領域ごとにゾーンカソードコ ンタクトZ1~Z4を一つずつ設けて下面側から接触さ せている。本実施形態に係るメッキ処理ユニットでは、 ウェハW外周縁で接触するカソードコンタクト64,6 4、…及び前記ゾーンカソードコンタクトZ1~Z4と の間でカソード電圧を印加するタイミングをずらしなが らメッキ処理を行なう。例えばカソードコンタクト64 とゾーンカソードコンタクトZ1~Z4のうちの一つと を交互に切り換え、64→A1→64→A2→64→A 3→64→A4→64→A1→…のように順次切り換え る方式が挙げられる。本実施形態によれば、ウェハW面 内をいくつかの領域(ゾーン)に分割し、各領域と外周 縁との間で印加電圧を交互に切り換えながらメッキ処理 を行なうので、全体として電流分布が均一化され、その 結果ウエハW全体にわたって均一な厚さのメッキ層が得

(第5の実施の形態) 本実施形態のメッキ処理ユニット では、センターカソードコンタクト91が微小な複数の

特開2001-316885 (P2001-316885A) (9)

16

接点(コンタクト)を束ねた構造を採用した。図16は 本実施形態に係るセンターカソード90の垂直断面図で ある。本実施形態に係るセンターカソード90では、複 数個の微小な接点(コンタクト)をゴムなどの可撓性材 料で束ね、この微小な接点の集合体を一つのセンターカ ソードコンタクト91として用いる。本実施形態に係る センターカソード90では、ウエハWに対する接触面積 が大きくなるので、より確実にカソード電圧を印加でき るという利点が得られる。

【発明の効果】本発明によれば、ウェハWの面内で厚さ 10 が均一なメッキ層を形成することのできるメッキ処理装 置やメッキ処理方法が提供される。

#### 【図面の簡単な説明】

【図1】第1の実施形態に係るメッキ処理システムの斜

【図2】第1の実施形態に係るメッキ処理システムの平 面図である。

【図3】第1の実施形態に係るメッキ処理システムの正 面図である。

20 【図4】第1の実施形態に係るメッキ処理システムの側 面図である。

【図5】第1の実施形態に係るメッキ処理ユニットの垂 直断面図である。

【図6】第1の実施形態に係るメッキ処理ユニットのホ ルダ周辺部の垂直断面図である。

【図7】本実施形態に係るメッキ処理ユニットのカソー ド電圧印加系統を示す配線図である。

【図8】第1の実施形態に係るメッキ処理システム運転 時のフローチャートである。

【図9】第1の実施形態に係るメッキ処理ユニットのメ 30 ッキ処理のフローチャートである。

【図10】本発明の第2の実施形態に係るセンターカソ ード90の垂直断面図である。

【図11】本発明の第3の実施形態に係るメッキ処理ユ ニットの概略構成図である。

【図12】本発明の第3の実施形態に係るセンターカソ 一ドの垂直断面図である。

【図13】本発明の第3の実施形態に係るホルダの垂直 断面図である。

【図14】本発明の第3の実施形態に係るホルダの斜視 40 図である。

【図15】本発明の第4の実施形態に係るカソードとウ エハWとの接点とを図示した概略構成図である。

【図16】本発明の第5の実施形態に係るセンターカソ ードの垂直断面図である。

【図17】従来のフェイスダウン方式のメッキ処理装置 の垂直断面図である。

#### 【符号の説明】

W…ウェハ(被処理基板)、

50 42…メッキバス(処理液槽)、

(10) 特開2001-316885 (P2001-316885A)

18

90…センターカソード(第1の電圧印加手段)、

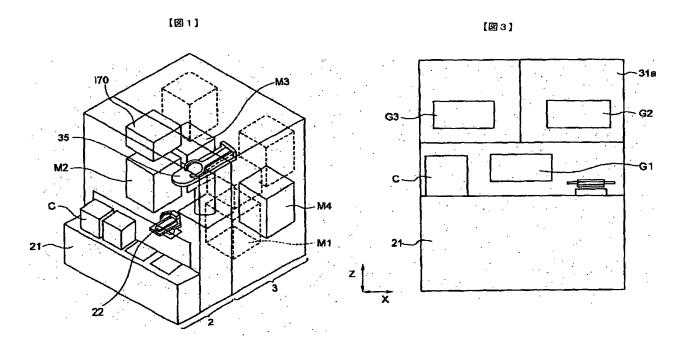
91…センターカソードコンタクト(第1の電圧印加手

段)、

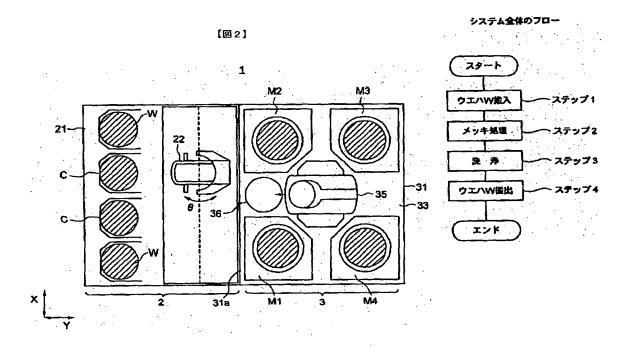
6 4…カソードコンタクト(第2の電圧印加手段)、 4 4…アノード、

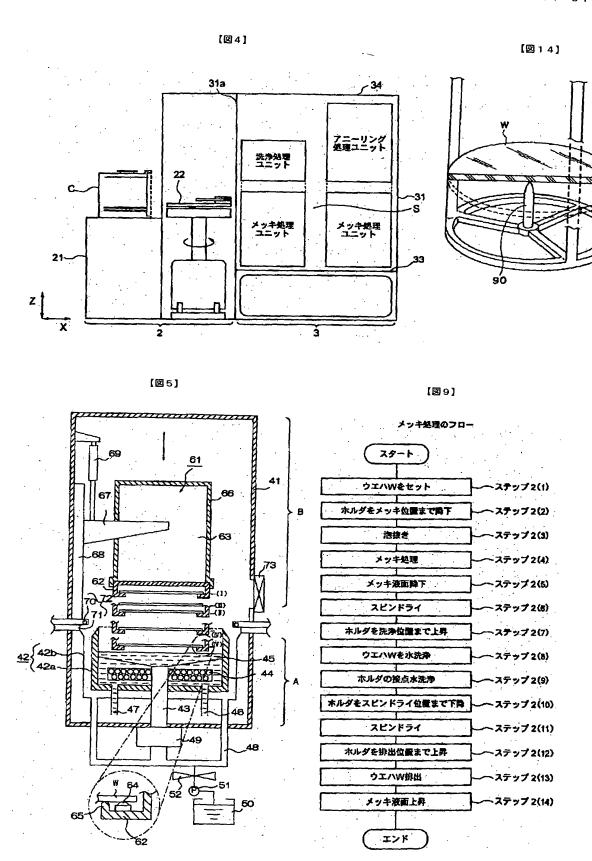
h···贯通孔、

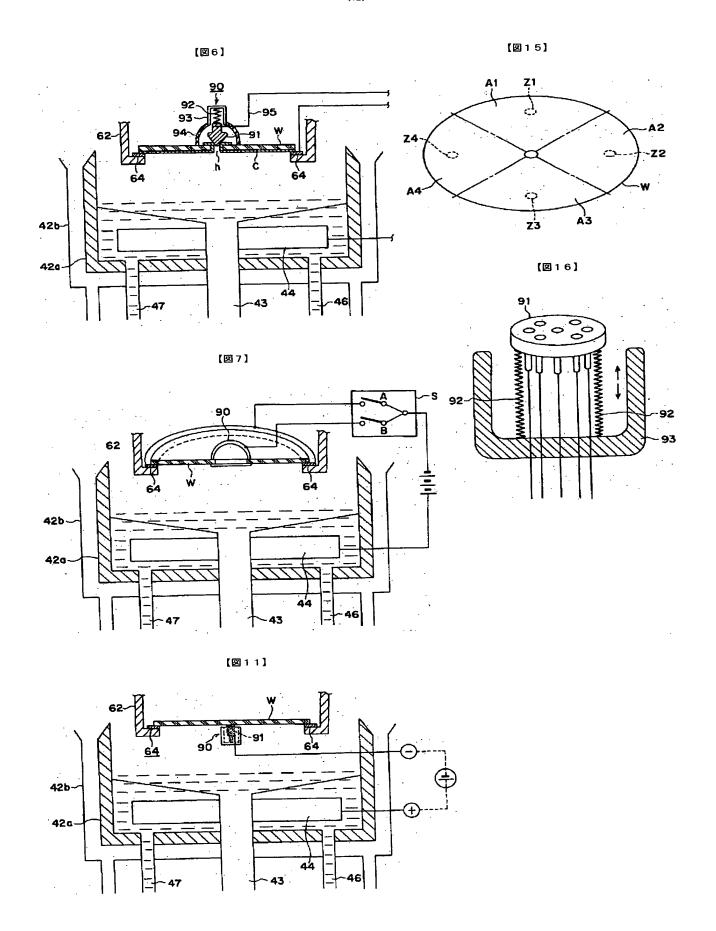
6 2…ホルダ、



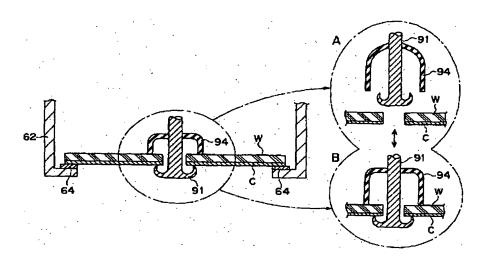
【図8】



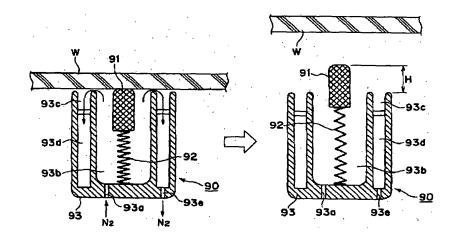


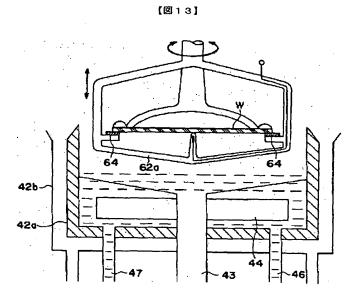


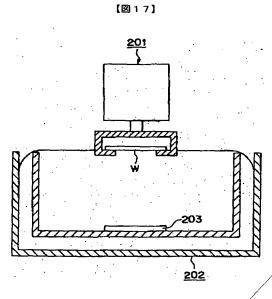
【図10】



【図12】







# フロントページの続き

(51) Int.CI.	7 識別記号	FΙ		テーマコード(参考)
C 2 5 D	17/12	C 2 5 D	17/12	С
	21/00		21/00	A
	21/12		21/12	A
H01L	21/288	H01L	21/288	Е
(72)発明者	松尾 瞬伸		Fターム(参考)	4K024 AA09 AB01 BA11 BB12 BC06
	神奈川県津久井郡城山町町屋1丁目2番41			CA05 CA15 CB04 CB06 CB08
	号 東京エレクトロン イー・イー株式会			CB12 CB13 CB21 CB26 DB10
	社内			GA16
				4M104 BB04 DD52 HH20